

aa-7. 学習と検証、学習不足、 過学習、学習曲線

(人工知能)

URL: <https://www.kkaneko.jp/ai/mi/index.html>

金子邦彦



- ① **機械学習の基本**を分かりやすく解説
- ② **汎化、学習曲線、過学習**を知る。これは、**機械学習の実用知識**である。
- ③ **データを用いた検証**による**学習不足・過学習のチェック**が成功のポイントである。
- ④ **ニューラルネットの過学習抑制技術**についても知る。実践に役立つ内容。

アウトライン

1. 機械学習と汎化
2. 汎化の失敗
3. 学習の繰り返し, 学習曲線
4. 学習曲線に関する演習
5. ユニット数の異なるニューラルネットの学習曲線の比較
6. 別の学習曲線の例

機械学習の特徴



機械学習は、**コンピュータ**が**データ**を使用して**学習**することにより**知的能力を向上**させる技術

- **情報の抽出**：データの中からパターンや関係性を自動で見つけ出す能力
- **簡潔さ**：人間が設定しなければならなかったルールを、自動で生成できるようになる
- **限界の超越**：他の方法では難しかった課題でも、機械学習を用いることで解決策や視点を得られる可能性がある

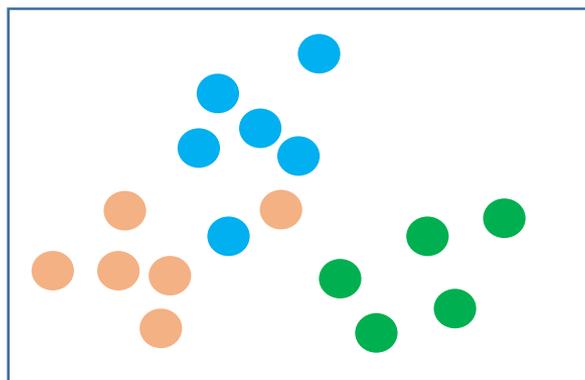


機械学習と訓練データ



機械学習は、コンピュータがデータを使用して学習することにより知的能力を向上させる技術

訓練データ



3種類に分類済み



学習者

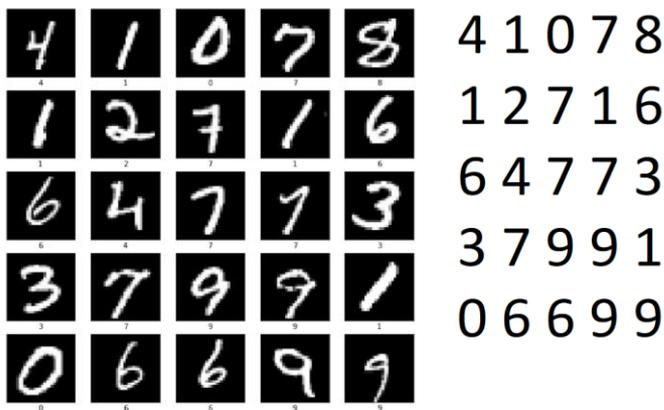
大量の訓練データを用いて
学習を行う

機械学習と訓練データとプログラム



機械学習のプログラム

学習に使用する訓練データ (抜粋)



画像 60000枚
(うち一部)

正解 60000個
(うち一部)

プログラム

データを用いて学習を行う
学習ののち、画像分類を行う

```
[4] !pip install -U scikit-learn matplotlib

import torch
import torch.nn as nn
import torch.optim as optim
from sklearn import datasets
from sklearn.model_selection import train_test_split
from sklearn.preprocessing import StandardScaler
import matplotlib.pyplot as plt

# データの取得と前処理
iris = datasets.load_iris()
X = iris.data
y = iris.target

# データの標準化
scaler = StandardScaler()
X = scaler.fit_transform(X)

# 訓練データとテストデータの分割
X_train, X_test, y_train, y_test = train_test_split(X, y, test_size=0.2, random_state=42)

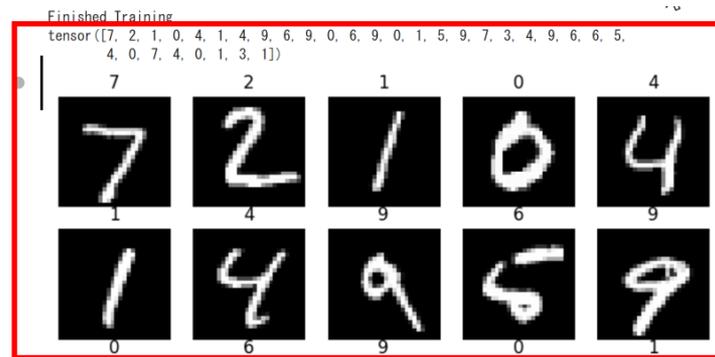
X_train = torch.tensor(X_train, dtype=torch.float32)
y_train = torch.tensor(y_train, dtype=torch.long)
X_test = torch.tensor(X_test, dtype=torch.float32)
y_test = torch.tensor(y_test, dtype=torch.long)

# ニューラルネットワークの定義
class Net(nn.Module):
    def __init__(self):
        super(Net, self).__init__()
        self.fc1 = nn.Linear(4, 10) # 入力4次元 (Irisの特徴量)
        self.fc2 = nn.Linear(10, 3) # 出力は3クラス

    def forward(self, x):
        x = torch.relu(self.fc1(x))
        x = self.fc2(x)
        return x

net = Net()
criterion = nn.CrossEntropyLoss()
optimizer = optim.SGD(net.parameters(), lr=0.01)
```

学習の結果、文字認識の能力を獲得



機械学習まとめ



機械学習の特徴

- データを用いて知的能力を向上
- 自動でデータのパターンを抽出
- さまざまなタスクを自動実行

応用事例

画像理解、自然言語処理、予測
など多数

機械学習の定義：

- **訓練データ**を用いて**学習**し、その結果として知的能力が向上
- **訓練データの追加**により、さらに**知的能力が向上**する可能性



データ駆動型学習

- コンピュータは**訓練データ**を使用して**学習**し、知的能力を向上させる。
- **新しいデータが追加**されることで、能力のさらなる向上が期待できる

パターン認識と情報処理

- **訓練データ**を基に、**データ内のパターン**や**関連性**を認識
- **情報の抽出**や**予測能力**を獲得

自動化と効率化

- 学習によって得られた知的能力を用いて、さまざまなタスクを自動実行

多様な能力

- 分類とバリエーション（検出，識別，文字認識，画像認識，音声認識）
- 予測
- 合成（翻訳，画像合成，文書合成など）
- 特徴抽出
- ランク付け，情報推薦

- **汎化**は、**訓練データを基に学習し、未知のデータも適切に処理する能力**
- **機械学習**の大きな特徴の1つ

汎化



訓練データと未知のデータ

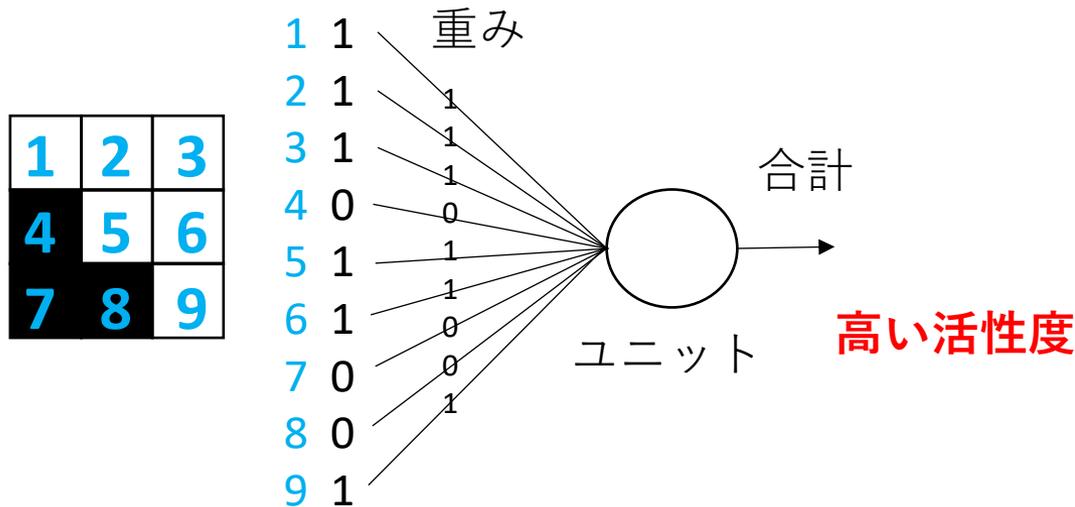
訓練データ	
入力	正解
9	5 0 0
1 1	5 0 0
1 2	1 0 0 0
1 4	1 0 0 0

入力	予測結果
7	5 0 0
8	5 0 0
9	5 0 0
1 0	5 0 0
1 1	5 0 0
1 2	1 0 0 0
1 3	1 0 0 0
1 4	1 0 0 0
1 5	1 0 0 0
1 6	1 0 0 0

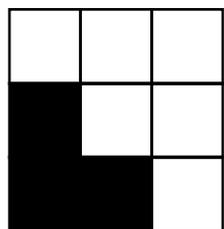
汎化は、訓練データを基に学習し、未知のデータも適切に処理する能力

7-1 機械学習と汎化

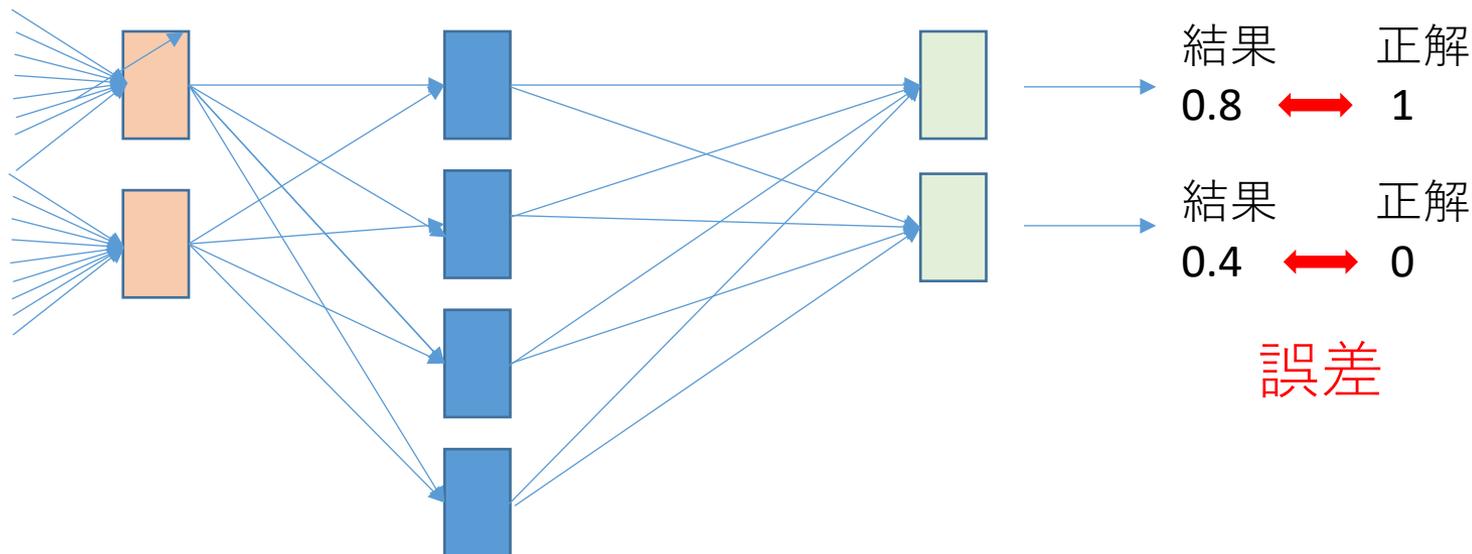
ニューラルネットワークの学習では、結合の重みとバイアスの調整により、訓練データのパターンをより正確に認識できるようになる



ニューラルネットワークでの教師あり学習



入力

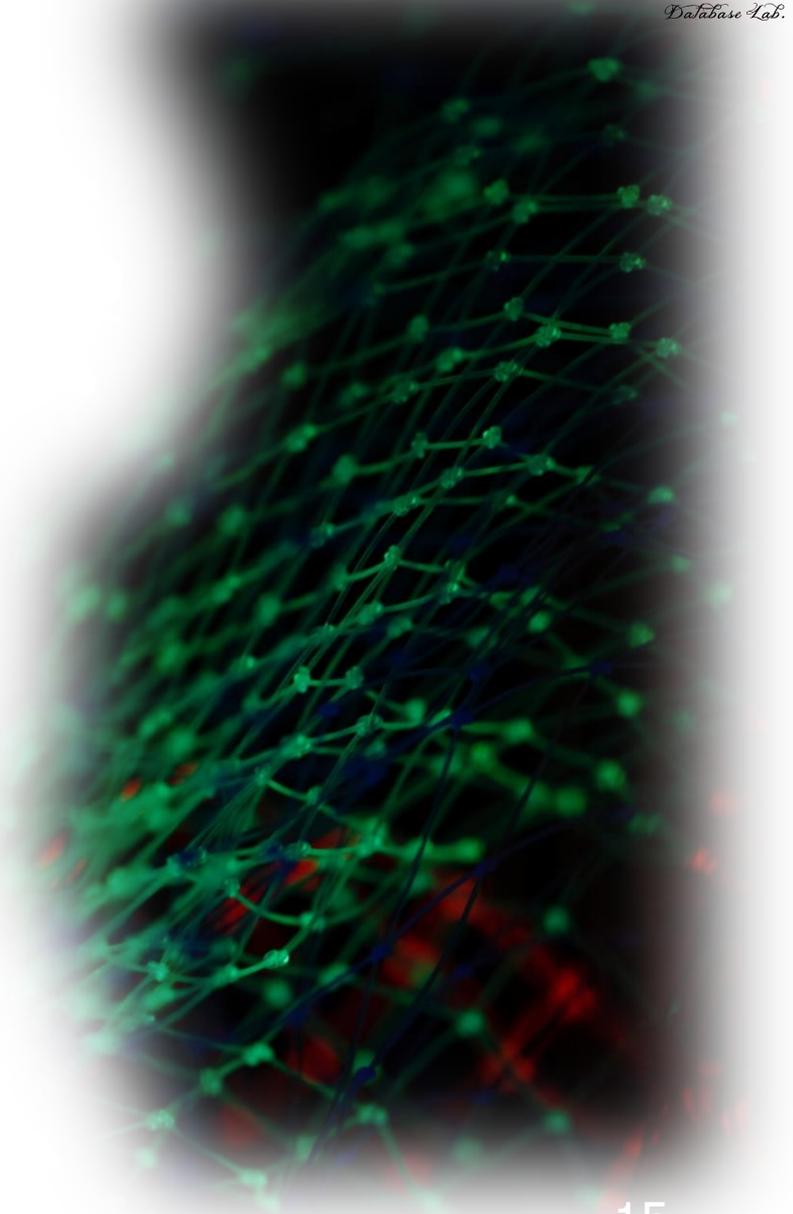


実際に一度動作させてみて、
誤差が少なくなるように、
結合の重みとバイアスを調整
= ニューラルネットワークの学習

機械学習が目標とする作業



- ルールや知識のプログラム化が難しい作業
 - 直感
 - 主観
 - 経験
- データから自動的にパターンや関連性を見つけ出す



7-2 汎化の失敗

汎化の失敗



- 訓練データで学習しても、**未知のデータに対して適切な処理ができない可能性がある**

= **汎化の失敗**

- **汎化の失敗の原因**として：

訓練データに過剰に適合し、**訓練データには存在しない特徴やパターンに対して誤った結果を出すことがある**。これを「**過学習**」という。

汎化の成功と失敗



訓練データに対して
→ **正しい**結果を出す

未知のデータに対し
→ **正しい**結果を出す

汎化の成功

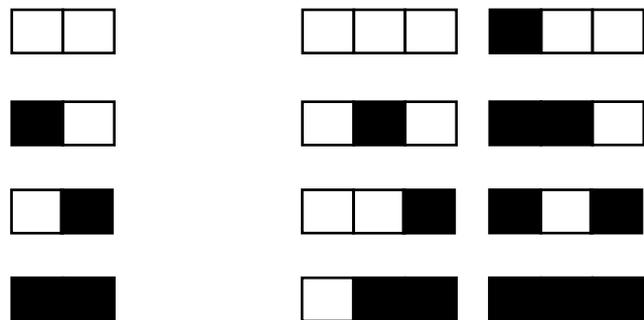
訓練データに対して
→ **正しい**結果を出す

未知のデータに対し
→ **誤った**結果を出す

汎化の**失敗**
(過学習)

機械学習の難問：組み合わせが多い場合に汎化が失敗

それほど
難しくない問題



2 マスのパターン
(4通り)

3 マスのパターン
(8通り)

難しい問題



1 0 0 マスのパターン

1267650600228229401496703205376 通り
(およそ1兆の1兆の126万倍)

組み合わせが多い

機械学習の難問：組み合わせが多い場合に汎化が失敗

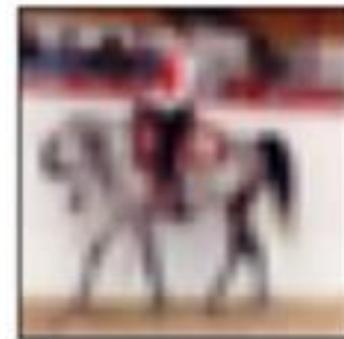
- カラー画像: サイズ 32×32 の場合

→ 画素数: $32 \times 32 \times 3$, 階調 256

約 12000 ... 000 通り



7397個の0



- ステレオ音声: 10秒間, サンプルング周波数 44100Hz の場合

→ 10×44100 , 階調 256

約 1000 ... 000 通り



1062033個の0

過学習を防ぐために



- ①まずは、**大量の訓練データが大切**
- ②訓練データの多様性と品質の向上も大切
- ③ニューラルネットワークの簡素化や調整も大切
ニューラルネットワークの**層やユニット数を増やす**ことが必ずしも良い結果をもたらすわけではない。

過去は、ニューラルネットワークの**層の数やユニット数を増やす**ことは**現実的ではない**と考えられることもあった

2009年以降の進展



- 従来からある技術と，新技術の組み合わせにより，性能向上，過学習の抑止が進展

【新技術の例】

- 非線形性の正規化 (rectified nonlinearity), 2009年
- 活性化関数の ReLU, 2011年
- ドロップアウト
- 正則化 (L1, L2)
- 学習率の調整

さらなる進展：

He の初期化, 2015年 など

- 巨大な訓練データの利用
- コンピュータの高速化

→ ニューラルネットワークの層やユニット数を増やすことが一定程度可能に.

- **汎化の失敗**：訓練データでの学習だけでは、**未知のデータに適切に処理できない可能性がある**
- **汎化の失敗**は、**訓練データに過剰に適合し**、訓練データ内に存在しない特徴やパターンに対して誤った結果を出す（**過学習**）により**発生**
- **過学習の防止**は、**単純でなく**、様々な技術、調整、巨大な訓練データの準備が必要（それでも完全に防止できない）
- 技術の進展、巨大な訓練データの利用、コンピュータの高速化により、**ニューラルネットワークの層やユニット数を増やすことが一定程度可能になった**

7-3 学習の繰り返し, 学習曲線

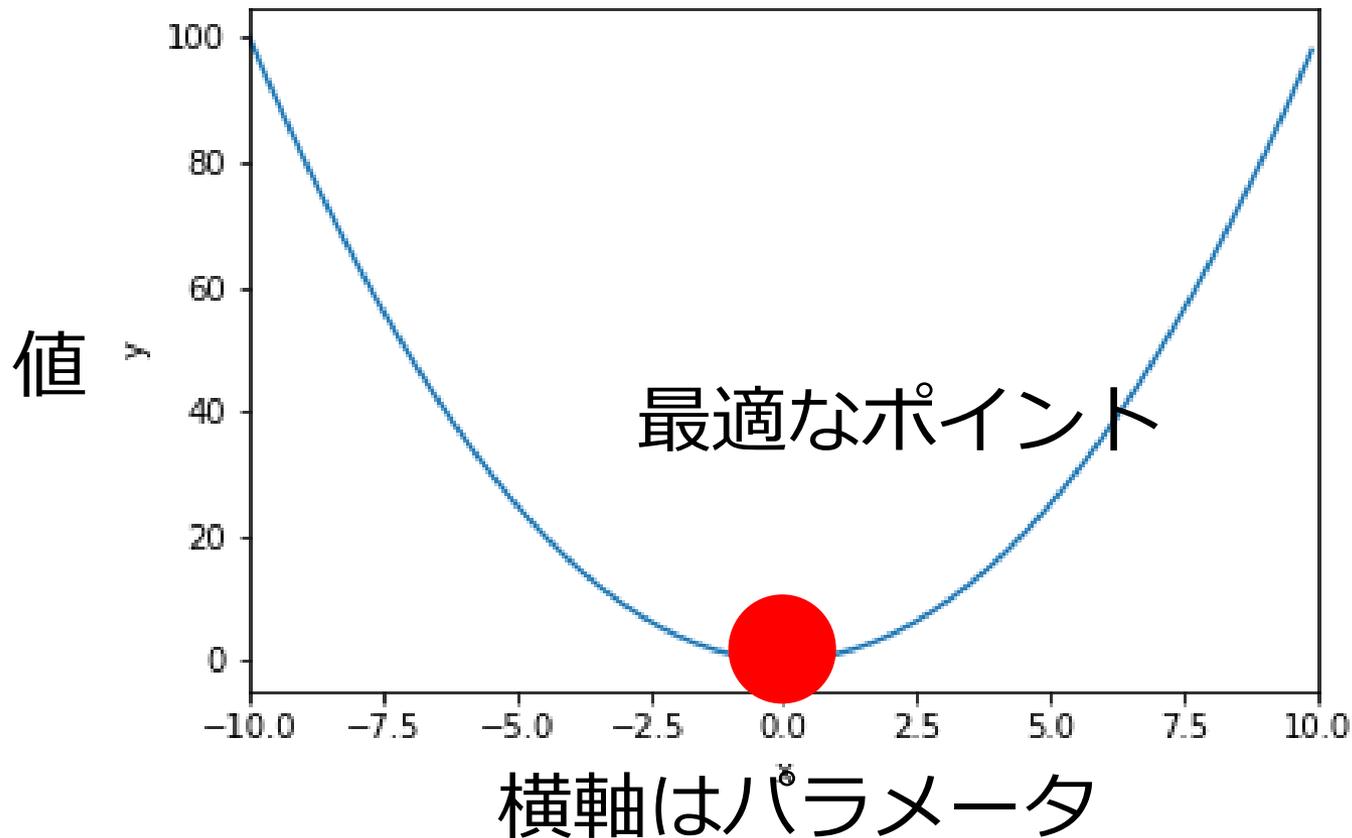
ニューラルネットワークの学習



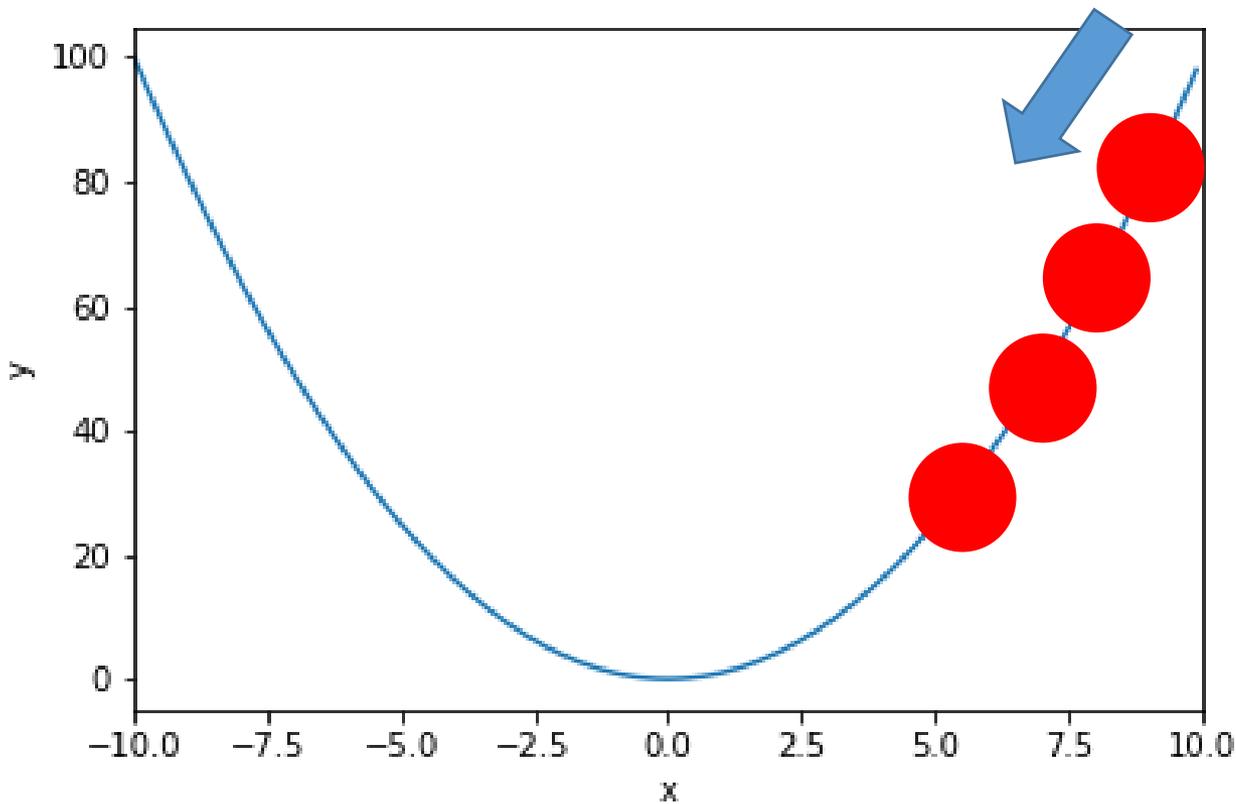
- **学習**には, **訓練データ**を使用
- **ユニットの結合の重み**が**変化する**
 - ① **訓練データ**により, ニューラルネットワークを動かす, 正解との誤差を得る
 - ② 正解との誤差が少なくなるように**結合の重み**が**変化**

この様子は, 坂道を降りる様子にも似ている

誤差が最小になるポイントを探索

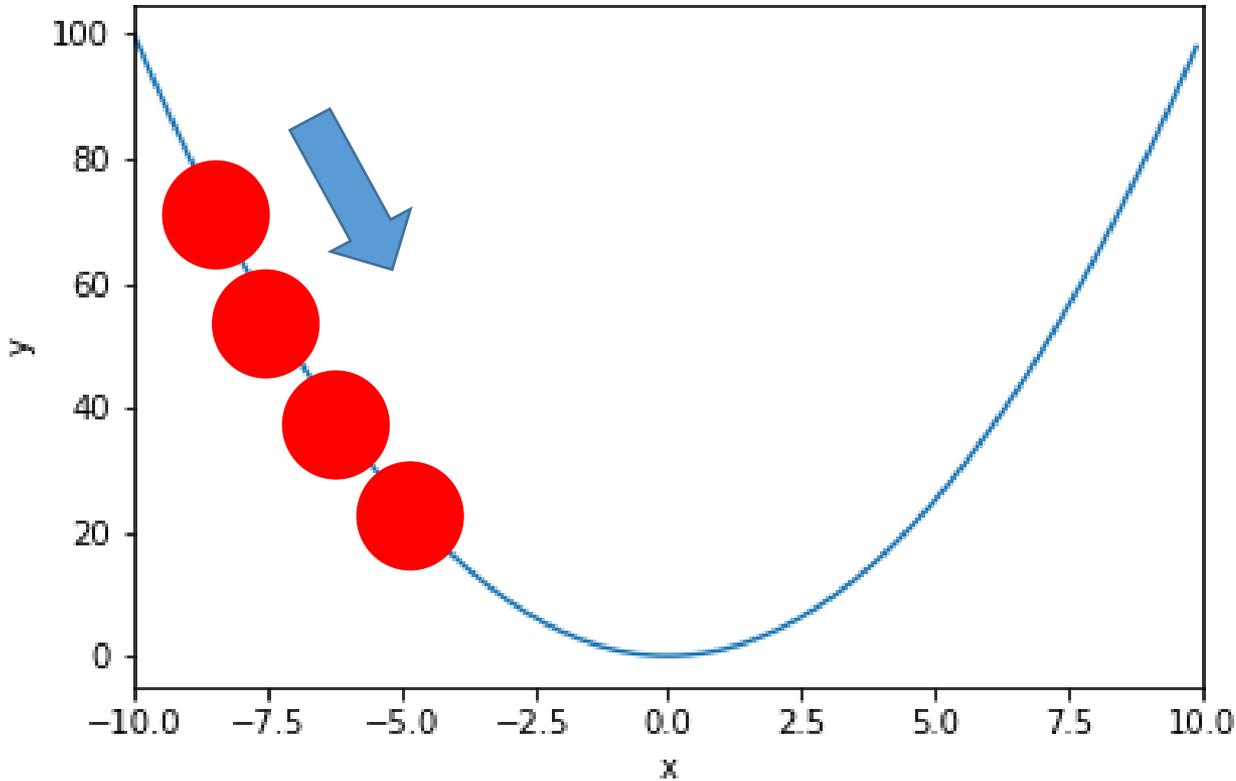


傾きが右**上がり**のとき：
パラメータ値を**減らす**と、
最適に近づく



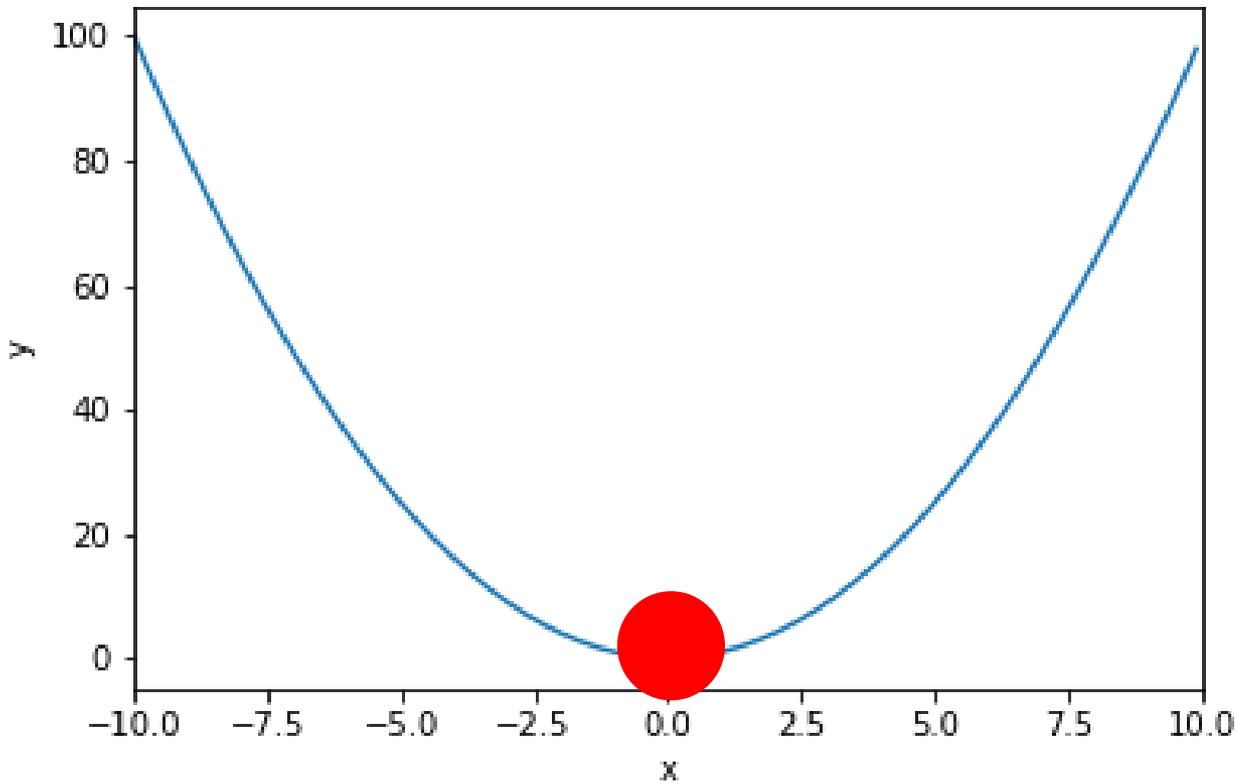
1回では最適に
ならない。
移動を繰り返す

傾きが右**下がり**のとき：
パラメータ値を**増やす**と、
最適に近づく



1回では最適に
ならない。
移動を繰り返す

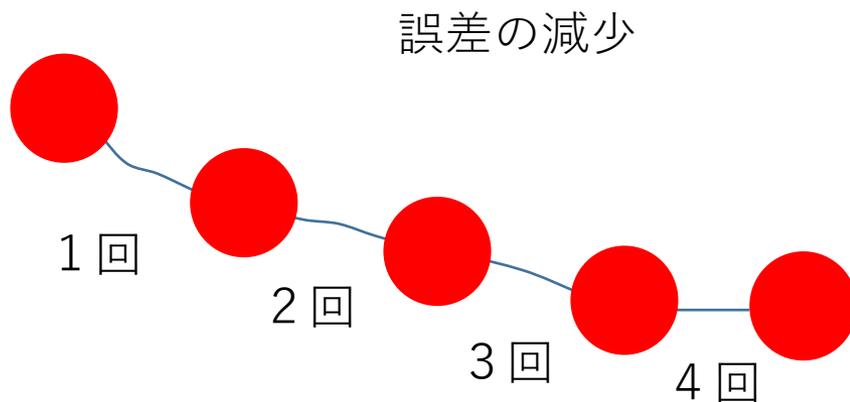
最適のとき傾きは 0
移動はない



学習の繰り返し



- **訓練データ**を1回使っただけでは、**学習不足**の場合がある。
- 同じ**訓練データ**を**繰り返し**使用することになる



学習の繰り返しと過学習



- 訓練データを繰り返し使用するほど、過学習の危険が高まる
 - 過学習の完全に防ぐことは不可能
- 訓練データとは別のデータ（**検証データ**）を用いて過学習が無いことを検証することが極めて重要

訓練データと検証データ

訓練データ： **学習**に使用

訓練データによる**学習**により，**未知のデータ**を**適切に処理できる能力（汎化）**のために利用

検証データ： **検証**に利用

訓練データとは別のデータによる**検証**により，**過学習が無いこと**を**確認**するために利用

汎化の成功と失敗



訓練データに対して
→ **正しい**結果を出す

検証データに対し
→ **正しい**結果を出す

汎化の成功

訓練データに対して
→ **正しい**結果を出す

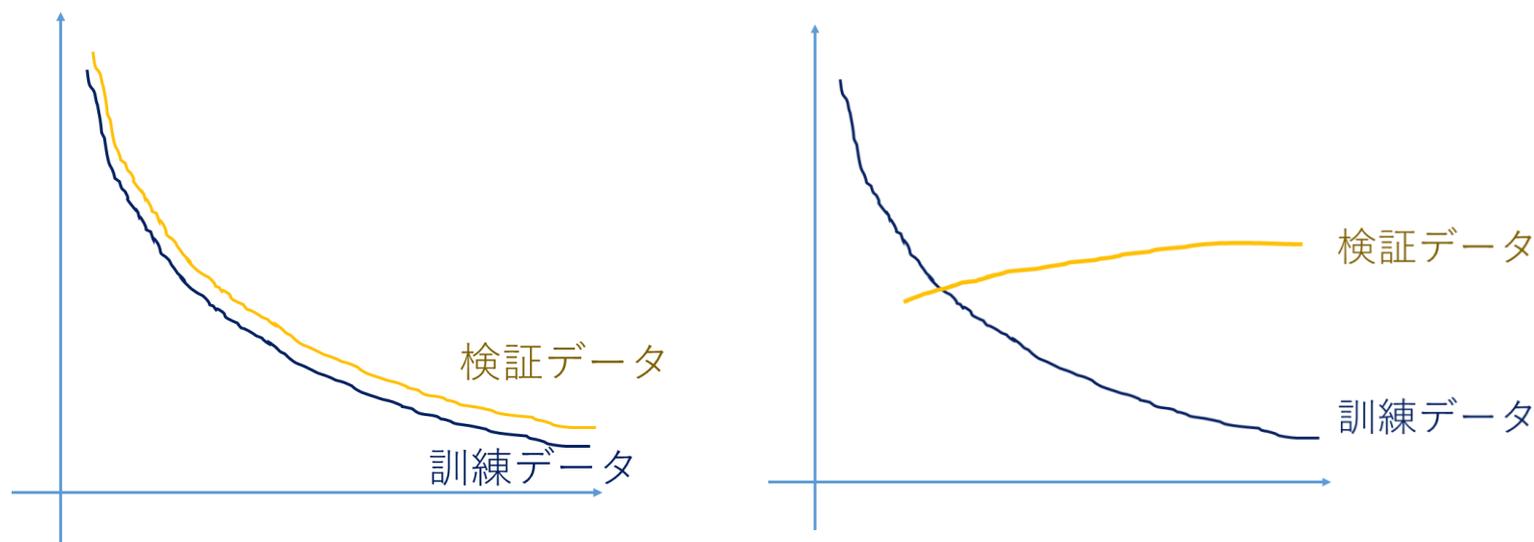
検証データに対し
→ **誤った**結果を出す

汎化の**失敗**
(過学習)

学習曲線



- 学習曲線は、訓練データと検証データの誤差の推移を表したグラフ
- 訓練データを繰り返し使用することで、**訓練データの誤差は徐々に減少**します
- 訓練データを繰り返し使用するほど、**過学習のリスクが高まる。過学習では、検証データの誤差が増加**
- 学習曲線を見ることで、訓練データと検証データの誤差の差異を確認し、**過学習の有無**を把握できる



過学習なし



誤差

高い

学習の繰り返しとともに
両方の誤差が低下

低い

検証データ

訓練データ

学習の繰り返し回数

過学習あり



誤差

高い

学習の繰り返しに伴い、
訓練データでの誤差は低下しても、
検証データでの誤差が低下しない

低い

検証データ

訓練データ

学習の繰り返し回数

- **学習曲線**は、**訓練データ**と**検証データ**の誤差の推移を表すグラフ
- 訓練データを**1回だけ**使用すると**学習不足**の可能性がある
- 同じ訓練データを繰り返し使用するほど**過学習**の危険性が高まる
- 過学習を完全に防ぐことは不可能。検証データを使用して**過学習の有無を確認**することが重要
- **学習曲線を見る**ことで、**訓練データ**と**検証データ**の誤差の差異を確認し、**過学習が無いこと**の判断が可能

7-4 学習曲線に関する演習

画像分類の結果

4つの画像を分類



分類結果 10個の数値が4つ

[2.82898581e-20 2.11713194e-20 1.00000000e+00 1.01542401e-08	2
3.07505820e-18 6.13309550e-19 1.73079867e-17 3.75218205e-16	
2.25546036e-12 1.27005634e-19]	
[1.00000000e+00 0.00000000e+00 7.43346550e-24 7.99614704e-31	0
1.60335865e-35 7.09844889e-24 1.09644683e-16 3.93163016e-20	
4.51085197e-28 9.15929917e-33]	
[4.02610817e-21 5.27186802e-21 1.43940942e-19 6.05407705e-22	
1.00000000e+00 1.87728168e-24 1.43710434e-20 5.10361284e-13	4
1.50390224e-20 5.03197449e-11]	
[1.59357307e-06 3.12464854e-09 4.91066432e-09 9.94732474e-09	
1.01848738e-11 1.25744277e-08 1.01212549e-08 3.50234806e-11	
9.99998331e-01 2.44763920e-09]	8

プログラムは、次で公開

<https://colab.research.google.com/drive/1IfArlvhh-FsvJIE9YTNO8T44Qhpi0rIJ?usp=sharing>

- 実行結果とプログラムと説明を見るだけなら、**Google アカウントは不要**
- **プログラムを変更し再実行するには、Google アカウントが必要.**

学習の繰り返しを行うプログラム例



学習の繰り返し回数は **20**

```
EPOCHS=20
```

```
history = m.fit(x=ds_train[0],  
               y=ds_train[1],  
               epochs=EPOCHS,  
               validation_data=(ds_test[0], ds_test[1]),  
               callbacks=[tensorboard_callback], verbose=2)
```

訓練データの指定

検証データの指定

学習の繰り返しを行うプログラムと実行結果



同じ訓練データを用いた学習を20回繰り返し。
そのとき、検証データで検証

```
log_dir = "logs/fit/" + datetime.datetime.now().strftime("%Y%m%d-%H%M%S")
tensorboard_callback = tf.keras.callbacks.TensorBoard(log_dir=log_dir, histogram_freq=1)

EPOCHS=20
history = m.fit(x=ds_train[0],
                y=ds_train[1],
                epochs=EPOCHS,
                validation_data=(ds_test[0], ds_test[1]),
                callbacks=[tensorboard_callback], verbose=2)

m.evaluate(ds_test[0], ds_test[1], verbose=2)
```

```
Epoch 1/20
1875/1875 - 5s - loss: 0.2589 - accuracy: 0.9262 - val_loss: 0.1427 - val_accuracy: 0.9594 - 5s/epoch - 3ms/step
Epoch 2/20
1875/1875 - 4s - loss: 0.1151 - accuracy: 0.9668 - val_loss: 0.0944 - val_accuracy: 0.9713 - 4s/epoch - 2ms/step
Epoch 3/20
1875/1875 - 4s - loss: 0.0778 - accuracy: 0.9763 - val_loss: 0.0808 - val_accuracy: 0.9736 - 4s/epoch - 2ms/step
Epoch 4/20
1875/1875 - 4s - loss: 0.0573 - accuracy: 0.9828 - val_loss: 0.0786 - val_accuracy: 0.9755 - 4s/epoch - 2ms/step
Epoch 5/20
1875/1875 - 4s - loss: 0.0450 - accuracy: 0.9859 - val_loss: 0.0743 - val_accuracy: 0.9765 - 4s/epoch - 2ms/step
Epoch 6/20
1875/1875 - 4s - loss: 0.0343 - accuracy: 0.9892 - val_loss: 0.0762 - val_accuracy: 0.9756 - 4s/epoch - 2ms/step
Epoch 7/20
1875/1875 - 4s - loss: 0.0285 - accuracy: 0.9912 - val_loss: 0.0720 - val_accuracy: 0.9791 - 4s/epoch - 2ms/step
Epoch 8/20
1875/1875 - 4s - loss: 0.0226 - accuracy: 0.9931 - val_loss: 0.0770 - val_accuracy: 0.9785 - 4s/epoch - 2ms/step
Epoch 9/20
1875/1875 - 4s - loss: 0.0183 - accuracy: 0.9949 - val_loss: 0.0774 - val_accuracy: 0.9792 - 4s/epoch - 2ms/step
Epoch 10/20
1875/1875 - 4s - loss: 0.0150 - accuracy: 0.9955 - val_loss: 0.0797 - val_accuracy: 0.9784 - 4s/epoch - 2ms/step
Epoch 11/20
1875/1875 - 4s - loss: 0.0141 - accuracy: 0.9956 - val_loss: 0.0828 - val_accuracy: 0.9784 - 4s/epoch - 2ms/step
Epoch 12/20
1875/1875 - 4s - loss: 0.0107 - accuracy: 0.9965 - val_loss: 0.0821 - val_accuracy: 0.9786 - 4s/epoch - 2ms/step
Epoch 13/20
1875/1875 - 4s - loss: 0.0106 - accuracy: 0.9967 - val_loss: 0.0914 - val_accuracy: 0.9774 - 4s/epoch - 2ms/step
Epoch 14/20
1875/1875 - 4s - loss: 0.0085 - accuracy: 0.9974 - val_loss: 0.0931 - val_accuracy: 0.9766 - 4s/epoch - 2ms/step
Epoch 15/20
1875/1875 - 4s - loss: 0.0068 - accuracy: 0.9981 - val_loss: 0.0915 - val_accuracy: 0.9781 - 4s/epoch - 2ms/step
Epoch 16/20
1875/1875 - 4s - loss: 0.0076 - accuracy: 0.9977 - val_loss: 0.0885 - val_accuracy: 0.9798 - 4s/epoch - 2ms/step
Epoch 17/20
1875/1875 - 5s - loss: 0.0065 - accuracy: 0.9980 - val_loss: 0.0965 - val_accuracy: 0.9792 - 5s/epoch - 3ms/step
Epoch 18/20
1875/1875 - 5s - loss: 0.0060 - accuracy: 0.9981 - val_loss: 0.0936 - val_accuracy: 0.9785 - 5s/epoch - 3ms/step
Epoch 19/20
1875/1875 - 4s - loss: 0.0063 - accuracy: 0.9981 - val_loss: 0.1017 - val_accuracy: 0.9784 - 4s/epoch - 2ms/step
Epoch 20/20
1875/1875 - 4s - loss: 0.0043 - accuracy: 0.9987 - val_loss: 0.1105 - val_accuracy: 0.9761 - 4s/epoch - 2ms/step
313/313 - 0s - loss: 0.1105 - accuracy: 0.9761 - 394ms/epoch - 1ms/step
[0.1105121374130249, 0.9761000275611877]
```

プログラム

実行結果

学習の繰り返しごとに、
訓練データや検証データ
での**精度**や**誤差**
の変化を確認

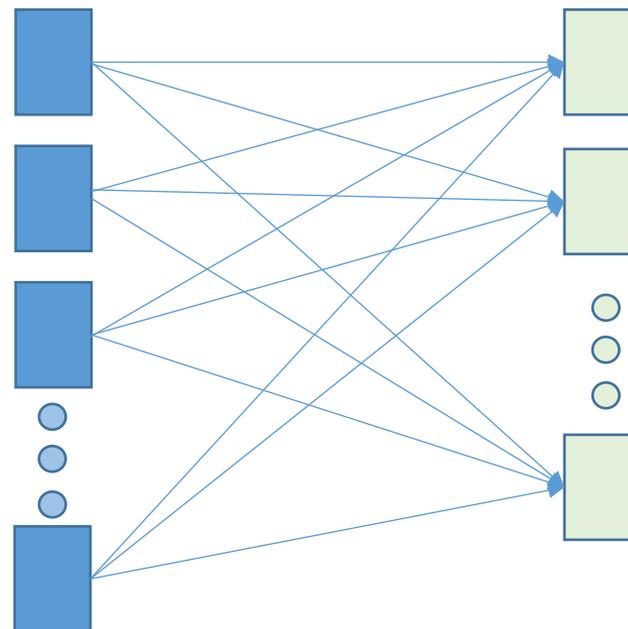
学習が終了したときの結合の重み



1層目のユニットは128個

2層目のユニットは10個

従って、結合は 128×10
の 1280個



```
[15] m.get_weights()[2]
```

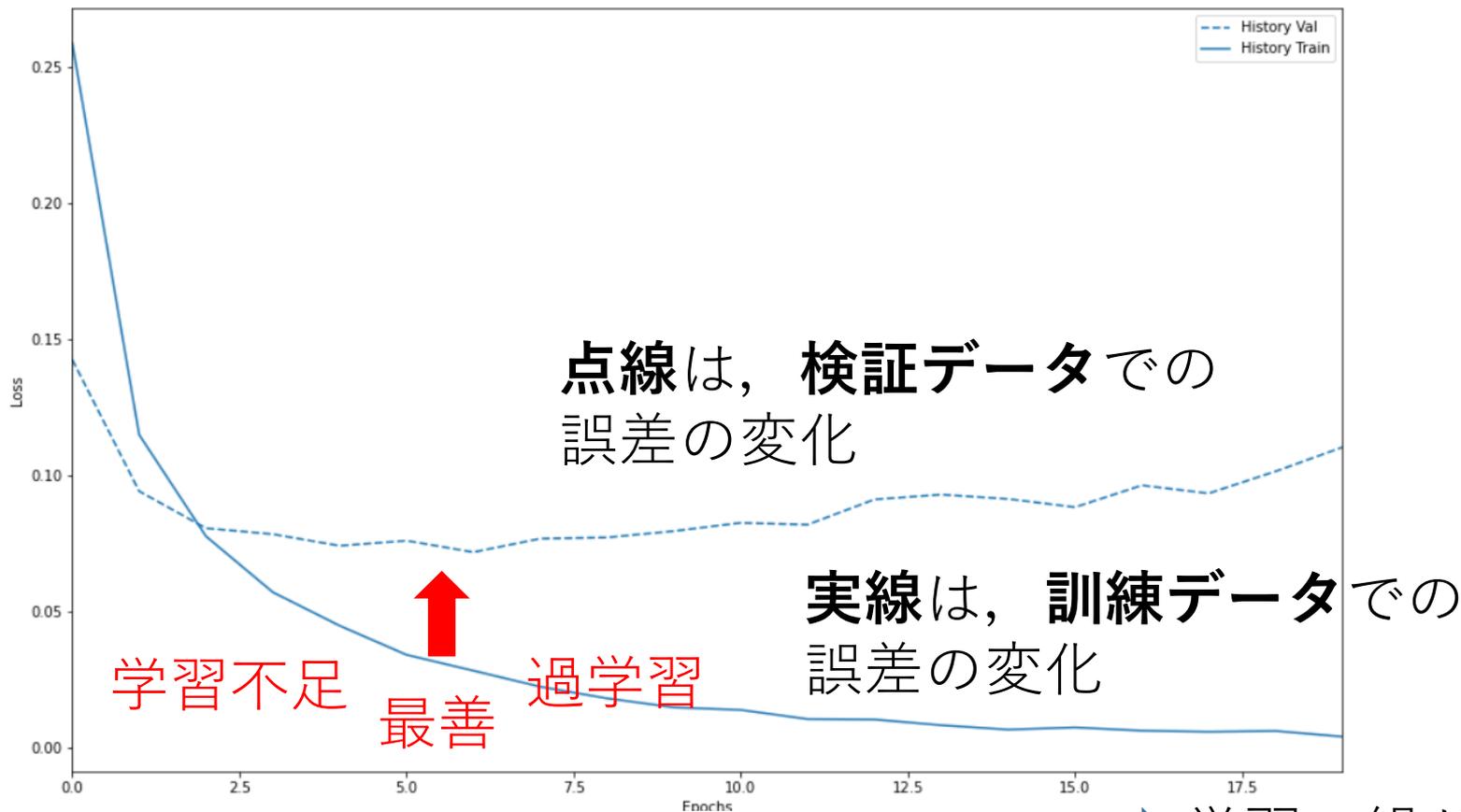
```
array([[ -0.06206315,  0.08728168,  0.1853286 , ...,  0.40357363,  
        -0.693989 ,  0.42249945],  
       [ 0.45693907,  0.37475306, -0.7932407 , ..., -0.00343985,  
        -0.01948859,  0.42894104],  
       [ 0.5918742 ,  0.11614478, -0.8738301 , ..., -0.28256747,  
        0.29315227,  0.23105301],  
       ...,  
       [-0.59012157,  0.43835095, -0.8013934 , ..., -0.48010653,  
        -1.2864426 ,  0.44753826],  
       [ 0.26202166, -0.09861455,  0.17655255, ...,  0.14542623,  
        -0.5842476 ,  0.12834716],  
       [ 0.19861923, -0.34796983, -0.37779674, ...,  0.10915083,  
        0.23489822,  0.02567334]], dtype=float32)
```

結合の重みを表示した結果 (抜粋)

学習曲線



学習の繰り返しでの、誤差などの変化をプロットしたグラフ



学習の繰り返し

訓練データと検証データでは、違う形になることに注意

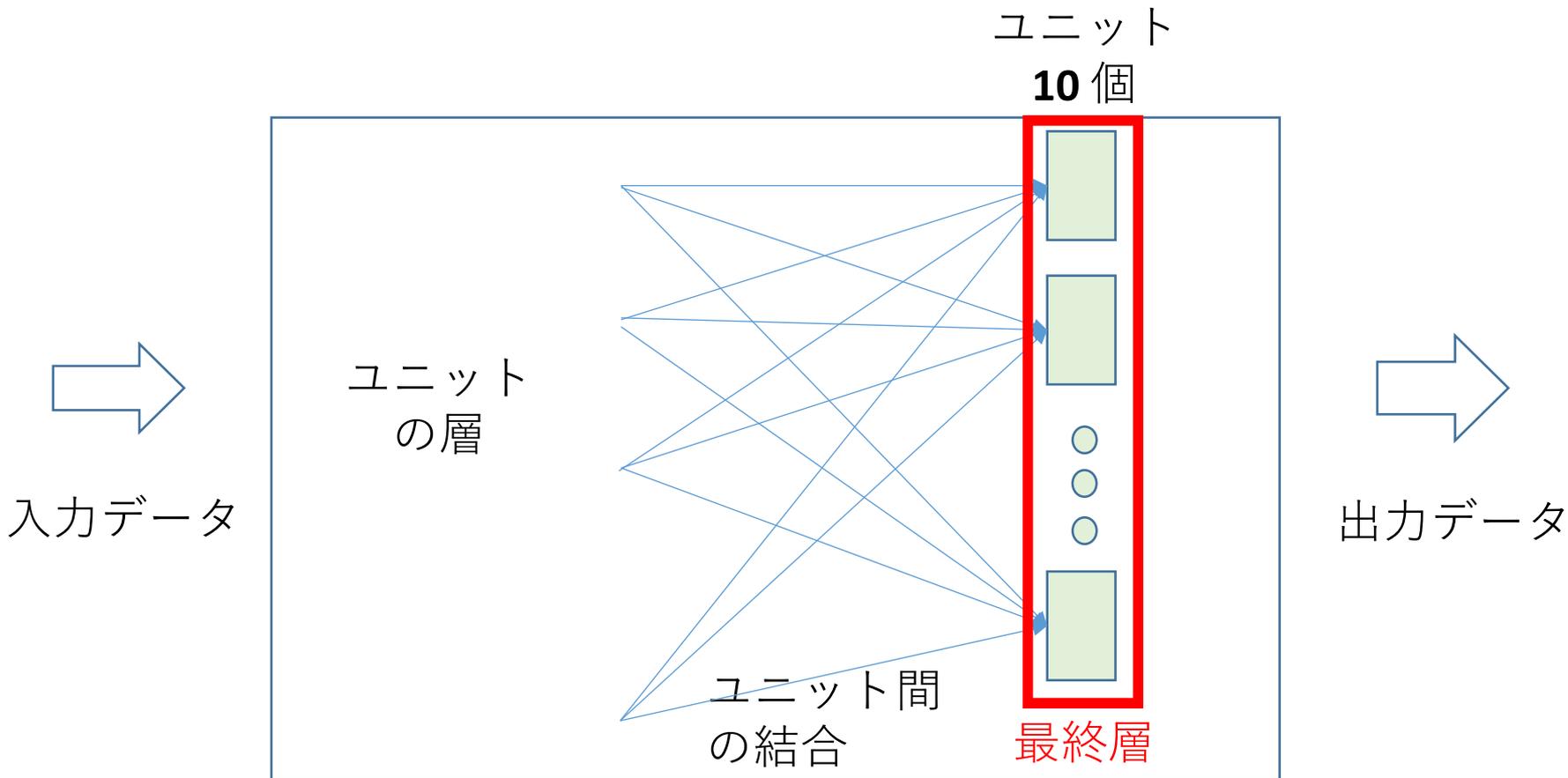
7-5 ユニット数の異なるニューラルネットの学習曲線の比較

いまから行うこと

- ニューラルネットワークを **3種類**作る
 < 3種類の違い >
 1層目のユニット数: **400, 4000, 40000**
- **どれが精度よく分類できるか**, 検証データで確認

10種類に分類するニューラルネットワーク

最終層について、1つが強く
活性化するように調整

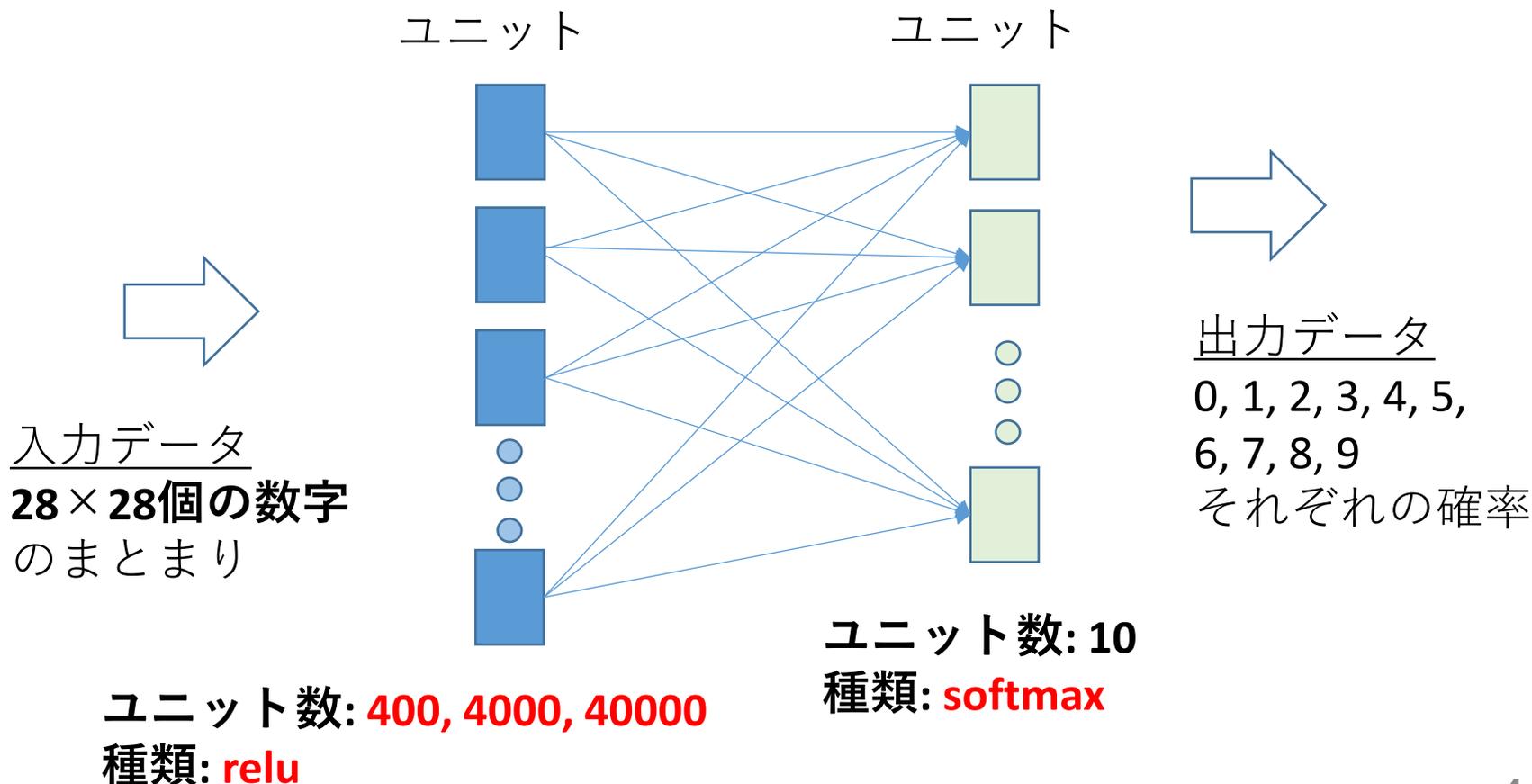


データは入力から出力の方向へ

作成するニューラルネットワーク



- 1層目：ユニット数 **400, 4000, 40000** (3通り) ,
種類は **relu**
- 2層目：ユニット数 **10**, 種類は **softmax**



全体で2層

ニューラルネットワーク作成のプログラム例



1層目のユニット数：400の場合

入力データは **28×28**個の数字

1層目のユニット数は **400**
種類は **relu**

```
import tensorflow as tf
m = tf.keras.models.Sequential([
    tf.keras.layers.Flatten(input_shape=(28, 28)),
    tf.keras.layers.Dense(units=400, activation='relu'),
    tf.keras.layers.Dense(units=10, activation='softmax')
])
```

Flatten は、2次元の配列
(アレイ) を、ニューラル
ネットワークの入力にでき
るようにするためのもの

2層目のユニット数は **10**
種類は **softmax**

ニューラルネットワークの作成では、次を設定する

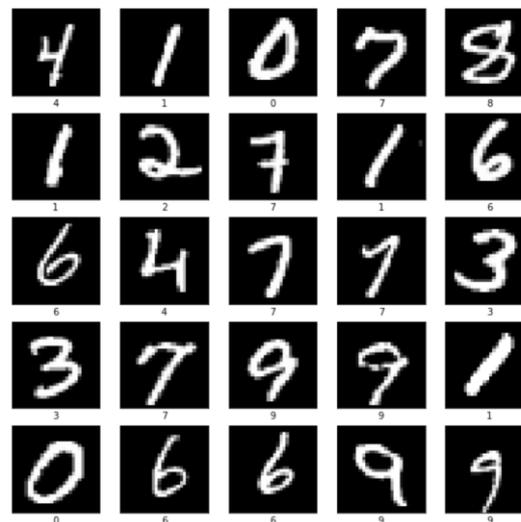
- 入力データでの数値の個数
- **ユニット**の数 (**層**ごと)
- **ユニット**の種類 (**層**ごと)

学習のための準備



- ニューラルネットワークの作成
- 訓練データ (学習用)

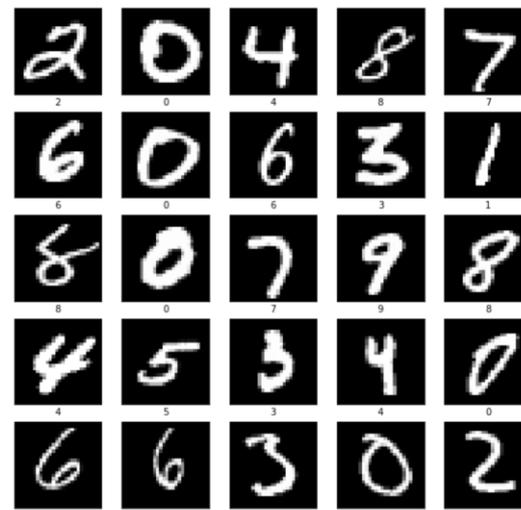
60000枚の画像と正解



抜粋

- 検証データ (検証用)

10000枚の画像と正解



抜粋

学習の繰り返しを行うプログラム例



学習の繰り返し回数は **20**

```
EPOCHS=20
history = m.fit(x=ds_train[0],
               y=ds_train[1],
               epochs=EPOCHS,
               validation_data=(ds_test[0], ds_test[1]),
               callbacks=[tensorboard_callback], verbose=2)
```

訓練データの指定

検証データの指定

学習の繰り返しを行うプログラムと実行結果



同じ訓練データを用いた学習を20回繰り返し。
そのとき、検証データで検証

```
EPOCHS=20
history = m.fit(x=x_train,
               y=y_train,
               epochs=EPOCHS,
               validation_data=(x_test, y_test),
               callbacks=[tensorboard_callback],
               verbose=2)
```

プログラム

```
----- m.fit -----
Epoch 1/20
1875/1875 - 27s - loss: 0.2683 - accuracy: 0.9242 - val_loss: 0.1488 - val_accuracy: 0.9569 - 27s/epoch - 14ms/step
Epoch 2/20
1875/1875 - 26s - loss: 0.1204 - accuracy: 0.9658 - val_loss: 0.1064 - val_accuracy: 0.9680 - 26s/epoch - 14ms/step
Epoch 3/20
1875/1875 - 26s - loss: 0.0822 - accuracy: 0.9768 - val_loss: 0.0820 - val_accuracy: 0.9746 - 26s/epoch - 14ms/step
Epoch 4/20
1875/1875 - 26s - loss: 0.0618 - accuracy: 0.9828 - val_loss: 0.0755 - val_accuracy: 0.9782 - 26s/epoch - 14ms/step
Epoch 5/20
1875/1875 - 26s - loss: 0.0476 - accuracy: 0.9872 - val_loss: 0.0649 - val_accuracy: 0.9794 - 26s/epoch - 14ms/step
Epoch 6/20
1875/1875 - 26s - loss: 0.0377 - accuracy: 0.9900 - val_loss: 0.0613 - val_accuracy: 0.9814 - 26s/epoch - 14ms/step
Epoch 7/20
1875/1875 - 25s - loss: 0.0304 - accuracy: 0.9924 - val_loss: 0.0602 - val_accuracy: 0.9823 - 25s/epoch - 13ms/step
Epoch 8/20
1875/1875 - 25s - loss: 0.0246 - accuracy: 0.9941 - val_loss: 0.0608 - val_accuracy: 0.9805 - 25s/epoch - 14ms/step
Epoch 9/20
1875/1875 - 25s - loss: 0.0199 - accuracy: 0.9959 - val_loss: 0.0554 - val_accuracy: 0.9823 - 25s/epoch - 13ms/step
Epoch 10/20
1875/1875 - 25s - loss: 0.0163 - accuracy: 0.9973 - val_loss: 0.0565 - val_accuracy: 0.9819 - 25s/epoch - 14ms/step
Epoch 11/20
1875/1875 - 26s - loss: 0.0137 - accuracy: 0.9981 - val_loss: 0.0567 - val_accuracy: 0.9816 - 26s/epoch - 14ms/step
Epoch 12/20
1875/1875 - 25s - loss: 0.0114 - accuracy: 0.9987 - val_loss: 0.0557 - val_accuracy: 0.9827 - 25s/epoch - 13ms/step
Epoch 13/20
1875/1875 - 25s - loss: 0.0098 - accuracy: 0.9988 - val_loss: 0.0535 - val_accuracy: 0.9829 - 25s/epoch - 13ms/step
Epoch 14/20
1875/1875 - 25s - loss: 0.0083 - accuracy: 0.9992 - val_loss: 0.0531 - val_accuracy: 0.9831 - 25s/epoch - 13ms/step
Epoch 15/20
1875/1875 - 25s - loss: 0.0071 - accuracy: 0.9995 - val_loss: 0.0536 - val_accuracy: 0.9828 - 25s/epoch - 13ms/step
Epoch 16/20
1875/1875 - 25s - loss: 0.0063 - accuracy: 0.9996 - val_loss: 0.0546 - val_accuracy: 0.9827 - 25s/epoch - 13ms/step
Epoch 17/20
1875/1875 - 26s - loss: 0.0055 - accuracy: 0.9997 - val_loss: 0.0544 - val_accuracy: 0.9828 - 26s/epoch - 14ms/step
Epoch 18/20
1875/1875 - 26s - loss: 0.0049 - accuracy: 0.9998 - val_loss: 0.0531 - val_accuracy: 0.9840 - 26s/epoch - 14ms/step
Epoch 19/20
1875/1875 - 26s - loss: 0.0043 - accuracy: 0.9999 - val_loss: 0.0554 - val_accuracy: 0.9826 - 26s/epoch - 14ms/step
Epoch 20/20
1875/1875 - 25s - loss: 0.0040 - accuracy: 0.9999 - val_loss: 0.0546 - val_accuracy: 0.9828 - 25s/epoch - 13ms/step
```

実行結果

学習の繰り返しごとに、
訓練データや検証データ
での**精度**や**損失**
の変化を確認

分類精度



1層目のユニット数と分類精度の関係

20回の学習の繰り返しののち、分類精度を計測

分類精度は、検証データでの分類の**正解率**

1層目のユニット数	分類精度
400	0.983
4000	0.983
40000	0.983

【考察】 この場合、**ユニット数を変化**させても、**分類精度**はほとんど**変化しない**。
実際のプログラム実行により**確認**。

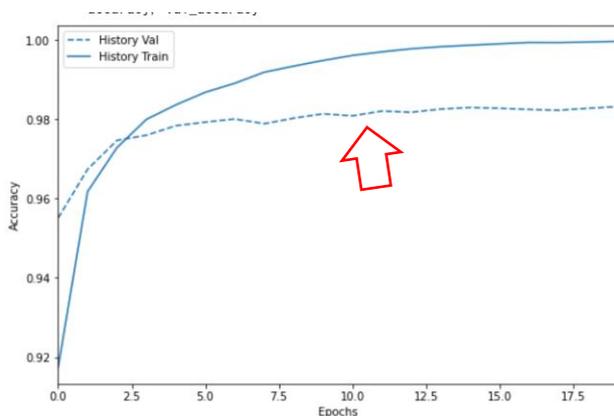
学習曲線



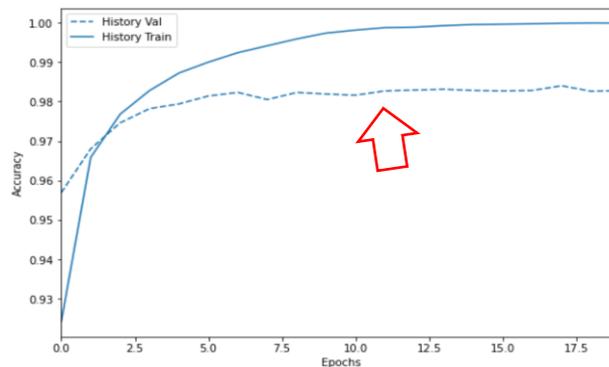
縦軸：分類精度，横軸：学習の繰り返し回数

実線：訓練データでの分類精度の変化

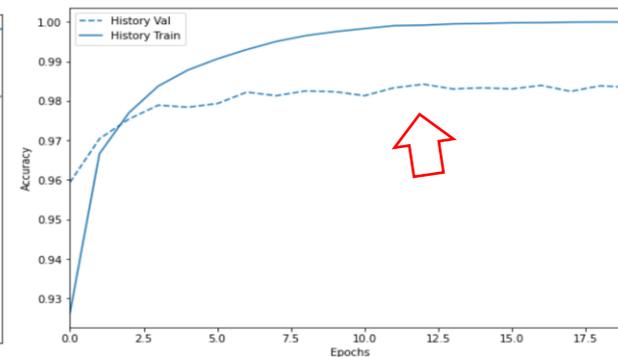
点線：検証データでの分類精度の変化



1層目のユニット数：400



1層目のユニット数：4000



1層目のユニット数：40000



Database Lab.

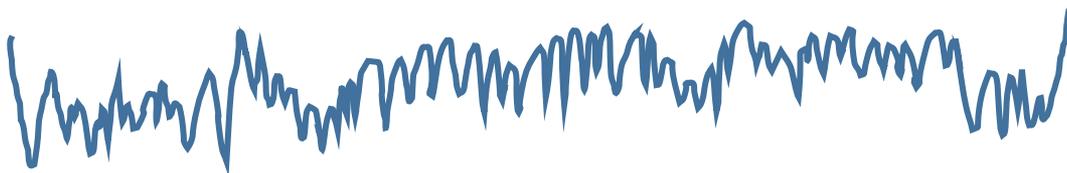
ユニット数 400



ユニット数 4000



ユニット数 40000



1層目のユニット数が10倍, 100倍



結合の数が10倍, 100倍



探索空間の大きさが10倍, 100倍



精度の向上が約束されるものではない

コンピュータの動作は遅くなる。過学習の可能性が増える場合もある。

プログラムは、次で公開

https://colab.research.google.com/drive/1-UWI-WEpmmNo-S_O17E5XPkF4tphE6xz?usp=sharing

- **プログラムの再実行, プログラムの変更**には, **Google アカウント**が必要.
- プログラムを変更した場合でも, 特別な操作をしない限り, 他の人には公開されない

7-6 別の学習曲線の例

精度向上等の改良の試み



- **ドロップアウト**

- **結合の重みの正則化**

L1, L2, Elastic Net など

- **最適化手法**のバリエーション

Adadelta, Adagrad, Adam, RMSprop, SGD など

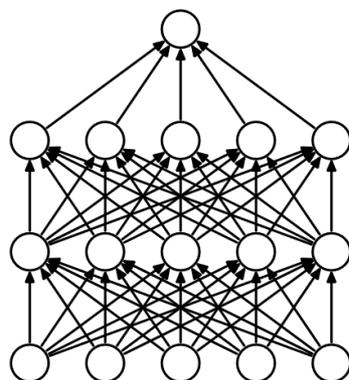
- **誤差である損失の算出法（損失関数）**のバリエーション

binary_crossentropy, categorical_crossentropy, cosine_similarity, kld, kullback_leibler_divergence, mae など

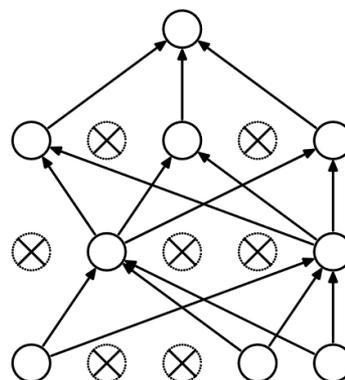
- **学習の高速化**

バッチ など

ドロップアウト



(a) Standard Neural Net



(b) After applying dropout.

ドロップアウト：
過学習の解決のため、**学習時に、ユニットをランダムに選び、存在しないことにする。**（2014年発表）

Nitish Srivastava, Geoffrey Hinton, Alex Krizhevsky, Ilya Sutskever, Ruslan Salakhutdinov. **Dropout: A Simple Way to Prevent Neural Networks from Overfitting.** *The Journal of Machine Learning Research*, Volume 15 Issue 1, January 2014 Pages 1929-1958
<http://www.cs.toronto.edu/~rsalakhu/papers/srivastava14a.pdf>

手順



① パソコンの Web ブラウザで、次のページを開く

<https://www.tensorflow.org/tutorials>

② 左側のメニューの「Keras による ML の基本」を展開，「オーバーフィットとアンダーフィット」をクリック

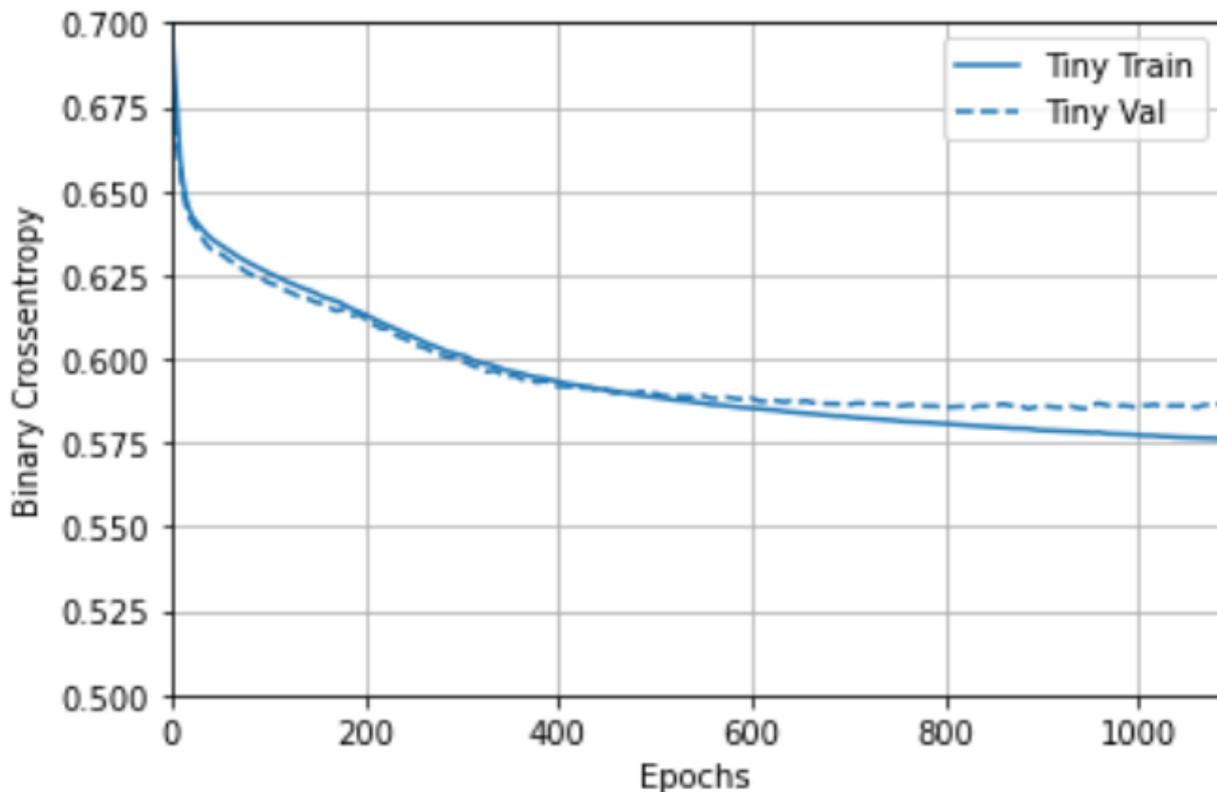
③ 記載の説明等をよく読み、理解を深める

The screenshot shows the TensorFlow website interface. On the left, the navigation menu is visible, with 'TensorFlow チュートリアル' expanded. The item 'Keras による ML の基本' is highlighted with a red box, and its sub-item 'オーバーフィットとアンダーフィット' is also highlighted with a red box. The main content area displays the article '過学習と学習不足について知る' (Overfitting and Underfitting). The article text discusses the importance of understanding overfitting and underfitting, and provides links to Google Colab, GitHub, and a notebook download. The right sidebar contains a table of contents for the article.

見どころ① 学習曲線



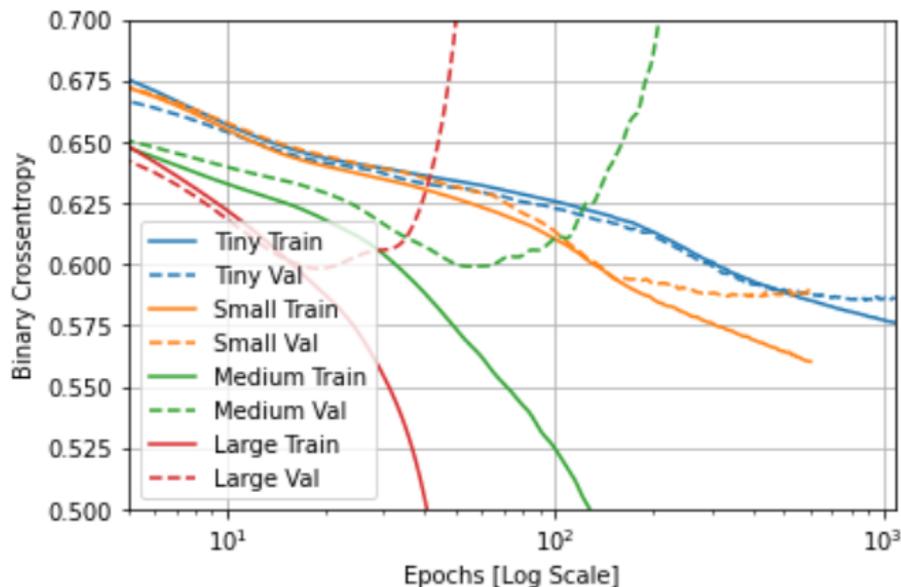
学習曲線は、訓練データと検証データの**誤差の推移**を表したグラフ



Train (実線) は訓練データでの誤差。Val (破線) は検証データでの誤差

見どころ② 学習曲線

ニューラルネットワークの層やユニット数を増やすことが必ずしも良い結果をもたらすわけではない



Medium, Large では
過学習が発生

Train (実線) は訓練データでの誤差。Val (破線) は検証データでの誤差
4種類のニューラルネットワーク

Tiny: 1層目のユニット数: 16

Small: 1層目のユニット数: 16, 2層目のユニット数: 16

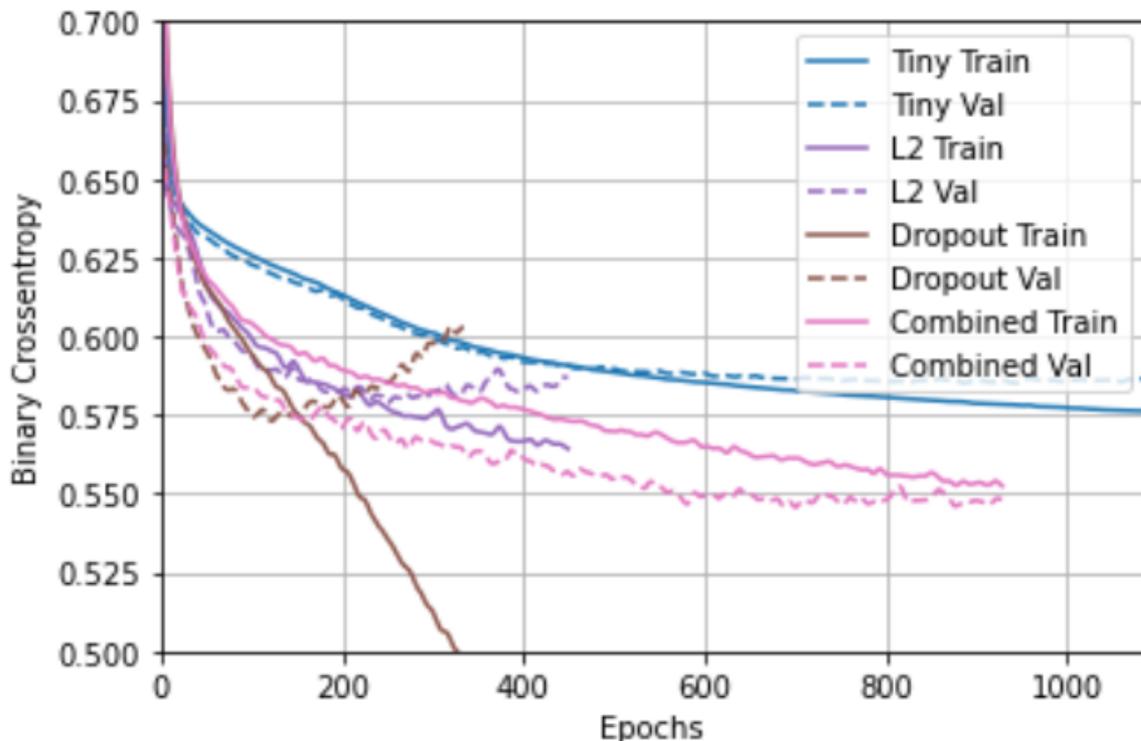
Medium: 1層目のユニット数: 64, 2層目のユニット数: 64, 3層目のユニット数: 64

Large: 1層目のユニット数: 512, 2層目のユニット数: 512, 3層目のユニット数: 512, 4層目のユニット数: 512

見どころ③ 過学習を防止する技術



過学習が起きていた「Large」について、L2正則化、ドロップアウトの技術をつってみる



青：Tiny

紫：Large + L2正則化

茶：Large + ドロップアウト

赤紫：Large + L2 正則化 +
ドロップアウト

Train（実線）は訓練データでの誤差。Val（破線）は検証データでの誤差
4種類のニューラルネットワーク

全体まとめ



- **機械学習**はデータを利用して知的能力を向上させる手法であり、**汎化能力**を持つ。
- **汎化能力**は訓練データに基づいて学習し、**未知のデータも適切に処理できる能力**を指す。
- **過学習**は訓練データに過剰に適合し、未知の特徴やパターンに誤った結果を出す。
- **過学習の防止は困難**。検証データを使用して確認することが重要。
- **学習曲線**は訓練データと検証データの誤差の推移を表し、**学習不足や過学習を確認**するために使用される。
- **大量のデータの利用**と、**検証データと学習曲線**を利用して学習不足や過学習がないことを確認することが成功の鍵である。

- ① 機械学習の**高度な技術**を知り、その有用性を知る。あわせて、**過学習や学習不足**などの、機械学習の限界、課題を知る。こうした、体系的理解により、**AI技術を知る満足感**が深まる。
- ② 今後、卒業研究や就職後、**機械学習の効果的に活用**できるようになる。**大きな成長**である。
- ③ AIの応用、未来の可能性について、**広い視野で考察**できるようになる。
- ④ **汎化、学習曲線**という**機械学習の知識**は、AIを活用する様々な職種で重要な基礎となり、**将来にわたり有用**。